

G – Personální zabezpečení - přednášející							
Název VŠ / součásti		Technická univerzita v Liberci			FMIMS		
Název SP		Elektrotechnika a informatika					
Jméno a příjmení		Josef Černožorský			Tituly		Ing., Ph.D.
Rok narození		1979	typ vzť.	pp.	rozsah	40hod/týden	do kdy
Další současní zaměstnavatelé					typ prac. vztahu		rozsah
Přednášky v předmětech příslušného studijního programu Elektrické pohony a servomechanismy							
Údaje o oboru vzdělání na VŠ a o praxi od absolvování VŠ, vč. studia v doktorském SP 2007 – 2003 doktorské studium v oboru Technická kybernetika 2003 – 1998 magisterské studium v oboru Mechatronika současnost - 2005 odborný asistent současnost – 2014 řízení projektu TA040111161 – Robotické rehabilitační přístroje 2014 - 2011 řízení projektu FR-TI3/047, Mechatronika a dopravní stroje 2011-2004 zapojení ve výzkumných týmech 1M0553 Výzkumné centrum textil a FT-TA3/017 Výzkum a vývoj mechatronických systémů pro spřádací stroje							
Přehled o nejvýznamnější publikační a další tvůrčí činnosti za posledních 5 let ČERNOHORSKÝ, Josef, HORÁK Marcel. Robotul Vertical Climber 2 - design and implementation of control algorithm. In: Proceedings of the 2014 15th International Carpathian Control Conference, ICC 2014, Ostrava: VŠB TUO, 2014, 86-90. ISBN: 9781479935277 NOVÁK Miroslav, ČERNOHORSKÝ Josef, KOŠEK Miloš. Detailed measurement and simulation of FeNdB permanent magnet used for magnetic spring. In: 15th International Power Electronics and Motion Control Conference and Exposition EPE-PEMC 2012 ECCE Europe. Novi Sad, Serbia 2012, DS1c.21- DS1c.28. ISBN 978-1-4673-1971-3 HORÁK Marcel, NOVOTNÝ František, STARÝ Michal, ČERNOHORSKÝ Josef. New generation of mobile platform of service robot for motion along vertical walls. Applied Mechanics and Materials, Trans Tech Publications, 2014, no. 613, 126-131. ISSN 1660-9336 ČERNOHORSKÝ, Josef, HORÁK Marcel. Robotul Vertical Climber 2 - design and implementation of control algorithm. In: Proceedings of the 2014 15th International Carpathian Control Conference, ICC 2014, Ostrava: VŠB TUO, 2014, 86-90. ISBN: 9781479935277 ČERNOHORSKÝ, Josef, DIBLÍK, Martin. Advanced Servo-drive Reference-model Control Application. In: Proceedings of the 2012 13th International Carpathian Control Conference, ICC 2012, Košice, 2012, 109-114. ISBN 978-1-4577-1866-3 ČERNOHORSKÝ, Josef. Extreme dynamics on eCAM linear drive. In: Proceedings of EPE-PEMC 2010 - 14th International Power Electronics and Motion Control Conference, Ohrid, 2010, T5114-T5119. ISBN 978-1-4244-7856-9 ČERNOHORSKÝ, Josef, RICHTER, Aleš, KOLÁŘ, Josef. Zařízení pro testování tramvajového podvozku, Užité vzor č. 27416, Úřad průmyslového vlastnictví, Praha, 22. 10. 2014 ČERNOHORSKÝ, Josef, BERAN, Jaroslav, RICHTER Aleš, VÁŠA, Petr. Zařízení ke zkoušení hnacích řemenů, Užité vzor č. 24764, Úřad průmyslového vlastnictví, Praha, 16. 1. 2013							
Působení v zahraničí		11/2012 – stáž Carleton University Ottawa, Aerospace and Mechanical Engineering – Feasibility Study of Drive Control via EtherCAT, zaměřeno na rehabilitačního robota GaitEnable 9/2006 – 12/2006 Technická univerzita v Chemnitz, částečný úvazek, Visual Servoing System 4/2006 – 7/2006 Technická univerzita v Chemnitz, stáž Controlling System for Robots with Extern Sensors					
Obor habilitačního nebo jmenovacího řízení nebo udělení vědecké hodnosti		Technická kybernetika			řízení na VŠ TU v Liberci ohlasy publikací ISI/Scopus ostatní		
Rok udělení (Ph.D.)	2007				1 1		
Podpis přednášejícího - souhlas s působením jako přednášející/garant výše uvedeného předmětu					datum 15. 5. 2015		