

G - Personální zabezp. - přednášející (školitel, člen ob. rady) v prac. poměru na VŠ 0,7 a vyšším					
Název VŠ / součásti VŠ	TU v Liberci		KŘT FMMIS TUL		
Název SP	N 2612 Elektrotechnika a informatika				
Jméno a příjmení	Libor Tůma		Tituly	Ing., CSc.	
Rok narození	1958	Rozsah pr. vzt. na VŠ	100%	Do kdy	VI.2012
Přednášející	ano	Školitel	ano	Člen oborové rady	ne
Přednášky v předmětech					
Řízení vícerozměrových systémů (100%)					
Údaje o praxi od VŠ					
Absolvovaná VŠ: FS - VŠST v Liberci; rok ukončení VŠ: 1981					
1981 - 1992 VŠST Liberec, odborný asistent					
8/1989 - 1/1990 Elitex Liberec, závod 04, samostatný vývojový pracovník					
od 1992 TU v Liberci, odborný asistent, vedoucí katedry (2003 - 2005), proděkan FMMIS (od r. 2004)					
Přehled o publikacích a další tvůrčí činnosti za posl. 5 let					
Hanuš B., Tůma L.: Optimal Control of Output Distribution. In: "5th Workshop on Electronics, Control, Modelling, Measurement and Signals". 30.5. - 1.6.2001, Université Paul Sabatier Toulouse, France 2001. (50%).					
Hanuš B., Janeček B., Tůma L.: Continuous controller with flexible feedback and with variable structure. In: 6th International workshop on Electronics, Control, Measurement and Signals ECMS 2003, pp. 211-215. Technická univerzita v Liberci. ISBN 80-7083-708-X. (30%).					
Hanuš B., Tůma L.: Investigation of the control with variable structure. In: proceedings of 6th International Scientific – Technical Conference Process Control 2004, 71. Univerzita Pardubice. (50%).					
Hanuš B., Tůma L.: Hybrid Control Scheme With Discrete Estimator for Efficient Disturbance Rejection. In: 16th IFAC World Congress. 3.8. - 9.8.2005, Praha. (50%).					
Anotace nejvýznamnějších publikací, projektů, děl nebo další tvůrčí činnosti					
V letech 1999 - 2002 byl navržen a postupně modifikován algoritmus regulace optimálního rozdělení celkového produkovaného výkonu mezi spolupracující jednotky, používaná metoda funkce poměrných přírůstků je rozšířena i pro jednotky s konkrétní spotřební charakteristikou. Spoluřešitel.					
V letech 2001 - 2003 byl sestaven matematický model pohybu příže při odvíjení z cívky pro nestacionární okrajové podmínky, je řešen přechodový proces při odvíjení příže z klidu až do stacionárního stavu. Spoluřešitel.					
Od r. 2003 - Návrh stavového regulátoru s proměnnou strukturou s použitím optimalizovaného výběru estimátoru v přírůstkovém tvaru. Spoluřešitel.					
Působení v zahraničí					
ne					
Obor habilitačního nebo jmenovacího řízení nebo udělení vědecké hodnosti	Technická kybernetika		Řízení na VŠ		
			ČVUT Praha		
			ohlasy publikací		
Rok udělení (prof....)	CSc.	1994	zahr.	tuzem.	
Podpis přednášejícího, školitele nebo člena ob. r.			0	0	
	Datum		29.8.2005		